

1. Mathematische Formulierung des Feldbegriffs

$$\vec{x}' = \mathcal{D} \vec{x} ; \quad \mathcal{D}^{-1} = \mathcal{D}^T$$

Skalarfeld : $\phi(\vec{x}') = \phi(\vec{x})$

Vektorfeld : $\vec{A}'(\vec{x}') = \mathcal{D} \vec{A}(\vec{x})$

($\cdot \text{Det } \mathcal{D} \rightsquigarrow$ Pseudofeld)

Gradient : $\frac{d\phi}{dl} = \vec{e} \cdot \vec{\nabla} \phi$ (Richtungsableitung)

$\vec{\nabla} \phi \perp$ Äquipotentialflächen
↑ stärkster Anstieg

Rotation : $\hat{n} \text{ rot } \vec{E} = \lim_{df \rightarrow 0} \frac{1}{df} \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l}$

$$\text{rot } \vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{E}$$

(Stokes) $\oint_{\partial F} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_F \text{rot } \vec{E} \cdot d\vec{f}$

$\text{rot } \vec{E} = 0 \rightsquigarrow \exists \phi : \vec{E} = -\vec{\nabla} \phi$

konservativ \Leftrightarrow wirbelfrei

Divergenz : $\text{div } \vec{E} = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta V} \int_{\Delta F} \vec{E} \cdot d\vec{f}$

$$\text{div } \vec{E} = \vec{\nabla} \cdot \vec{E}$$

(Gauß) $\oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{f} = \int_V \text{div } \vec{E} dV$

$\text{div } \vec{B} = 0 \rightsquigarrow \exists \vec{A} : \vec{B} = \text{rot } \vec{A}$

Fundamentalsatz der Vektoranalysis :

Ein Vektorfeld ist durch Quellen und Wirbel eindeutig bestimmt und läßt sich immer in quellen- und wirbelfreie Anteile zerlegen

$$\vec{F} = \vec{F}_q + \vec{F}_w$$

$$\text{div } \vec{F}_w = 0 ; \quad \text{rot } \vec{F}_q = 0$$